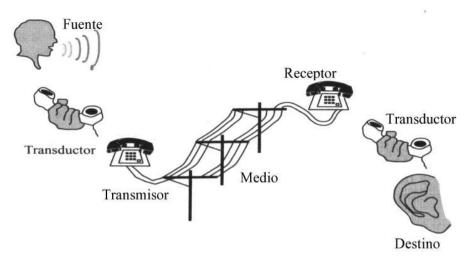
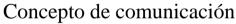
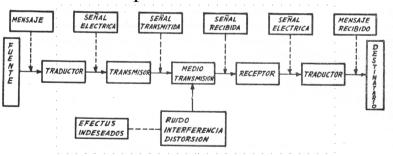
Ejemplo de comunicación







- Comunicación = transvase de <u>información</u> entre dos o más entes a través de un medio físico, mediante signos entendibles por todas las partes y siguiendo unos procedimientos establecidos por todas las partes
- Transductores -> conversión entre magnitudes físicas/electricas
- Transmisor -> adaptación de la señal al medio (modulación)
- Medio de transmisión -> transmisión de las señales eléctricas/ópticas
- Canal de comunicación = transmisor + medio + receptor
- Efectos indeseados -> pérdida de información

TELECOMUNICACIONES

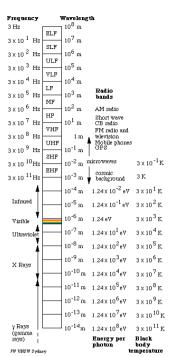
- 1835-1844 Samuel F. B. Morse: invención del telégrafo
- 1858 tendido del cable trasatlántico
- 1874 Emile Baudot: invención del telégrafo múltiple (varios mensajes simultáneos por la misma línea)
- 1876 Alexander Graham Bell: invención del teléfono.
- · 1895 telégrafo sin hilos de Marconi (precursor) de las transmisiones por radio
- 1920 primera emisora de radio
- 1920 circuito superheterodino de Armstrong (precursor de la radio moderna)
- 1925 inicio de la televisión
- 1941 inicio de la radiodifusión comercial en FM
- 1946 inicio de la TV color
- 1950 primeros sistemas de telefonía por radio
- · 1957 lanzamiento del Sputnik ruso
- 1971 aparición de la red ARPANET (Estados Unidos)
- 1972 aparición de la red IBERPAC (España)
- 1977 Primer sistema de fibra óptica para prestar servicios telefónicos
- 1982 inicio de la telefonía móvil en España
- 1995 inicio de la telefonía GSM en España
- 2001 inicio de la telefonía GPRS en España
- · 2005 inicio de la telefonía UMTS

TELECOMUNICACIONES

- Normalización
 - ITU (Unión internacional de Telecomunicaciones)
 - CCITT (Comité Consultivo Internacional de Teléfonos y Telégrafos)
 - CCIR (Comité Consultivo Internacional de Radiocomunicaciones)
 - · ECMA (Asociación de Fabricantes Europeos de Ordenadores)
 - ANSI (American National Standards Institute)
 - EIA (Electronics Industries Association)
 - · ISO (International Standards Organization)
 - IETF (Internet Engineering Task Force)
 - · CEN (Comité Europeo para Estandarización)
 - IEEE (Instituto de Ingeniería Electrica y Electrónica)

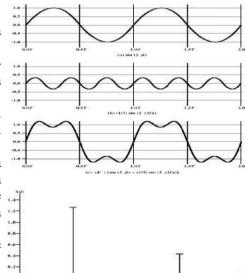
Señales en la frecuencia

- 30 Hz 300 Hz. Extremely Low Frecuency (ELF) Radiaciones producidas por redes eléctricas.
- 300 Hz 3 kHz. Ultra Low Frequency (ULF). Frecuencias de voz.
- 3 30 kHz. Very Low Frequency (VLF). Capacidad de transporte de información muy pequeña.
- 30 300 kHz. Low Frequency (LF). Ondas kilométricas. Propagación a lo largo del mundo mediante reflexión en la inonosfera y en la tierra.
- 300 kHz 3 MHz. Medium Wave (MW). (Ondas hectométricas). Peor 3×10 8 Hz reflexión, pero aún así se propagan cientos de Km.
- 3 30 MHz. High Frequency (HF) o Short Wave (SW). Ondas decamétricas. Incluye Banda Ciudadana (CB) y radiocontrol. Mayor capacidad de transporte
- 30 300 MHz. Very High Frequency (VHF). Ondas métricas. Incluye FM y televisión. Antenas típicamente de ½ o ¼ de la longitud de onda. Transmisión sólo en línea recta. Gran atenuación por obstáculos
- 300 MHz 3 GHz. Ultra High Frequency (UHF). Ondas decimétricas. Televisión y telefonía móvil. Gran capacidad de transporte de información.
- 3 30 GHz. Super High Frequency (SHF). Ondas centimétricas o microondas Comunicación por satélite. Muy alta capacidad de transporte. Altísima atenuación por obstáculos
- 30 300 GHz. Extra High Frequency (EHF). Ondas milimétricas. Poco usada por sus dificultades técnicas.



Dualidad tiempo-frecuencia

- Señal sinusoidal = tono puro
- Señal compuesta -> formada por muchos tonos (Fourier)
- Espectro de la señal -> frecuencias contenidas en la señal y su amplitud
- Ancho de banda de la señal
 -> margen de frecuencias del espectro
- Señales con ancho de banda ilimitado -> ancho de banda efectivo = banda que contiene la mayor parte de la energía
- Componente continua (DC) = componente de frecuencia 0



• Ondas -> propagación de la señal en el espacio

- Velocidad de propagación (v) -> depende del medio
- Longitud de onda (λ) -> distancia entre dos dos puntos "en el mismo estado" $\lambda = T \cdot v$

Características de las señales

Señal -> variación de una magnitud física (tensión/corriente) en el tiempo

Periodo (T) = tiempo que tarda en completar un ciclo (segundos)

Fase -> posición relativa en el tiempo (grados o radianes)

• Frecuencia (f) = número de ciclos por segundo -> f = 1/T (Hz = Hertzios)

Amplitud (A) -> valor máximo de la magnitud física (voltios, amperios)

• Potencia (P) -> energía que transmite por unidad de tiempo (W = Watios)

• Señales continuas y discretas:

Señales periódicas:

- Continua -> puede tomar cualquier valor dentro de un rango (p.e.: números decimales: 1, 1,234, 1,566678, 2, 2,333333333)
- Discretas -> sólo pueden tomar algunos valores fijados (p.e.: números enteros: 1, 2, 3, 4)

tiempo\amplitud	Continua	Discreta
Continua	ANALÓGICA	Discreta
Discreta	Muestreada	DIGITAL

Periodicidad

- Señal periódica -> se repite en el tiempo
- Señal aperiódica -> no se repite

Parámetros de la comunicación

- Calidad del canal -> se mide como:
 - tasa de error (errores/bit)

• relación S/R =
$$(S/R)(dB) = 10 \log \frac{P_S}{P_B}$$

- Capacidad del canal = velocidad máxima de transmisión
 - Teorema de Nyquist: máxima velocidad de modulación = 2W (baudios)
 - · Teorema de Shanonn (señales multinivel):
 - Amplitud total (señal + ruido) = $\sqrt{S+R}$
 - Separación mínima entre niveles = \sqrt{R}
 - Máximo número de niveles posibles (según ruido) = $\log_2 \sqrt{1 + S/R}$
 - Capacidad máxima del canal (bps):

$$C = W \log_2(1 + S/R)$$

- Protocolos de transmisión
 - Protocolo = conjunto de reglas que hacen posible la comunicación
 - El protocolo controla la comunicación transmitiendo información de control junto con los datos

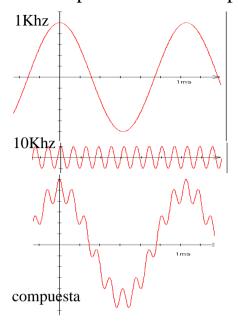
Representación digital de la información

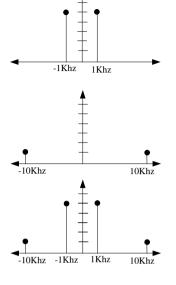
- Unidades de información
 - Información de un suceso a: $I(a) = \log_x \frac{1}{P(a)}$
 - X = 2 -> Shannon
 - $X = e \rightarrow NAT$
 - \times X = 10 -> Hartley
- Representación de dígitos binarios -> bits
 - Si '0' y '1' son equiprobables => 1 bit ≡ 1 Shannon

$$I('0') = \log_2 \frac{1}{0.5} = 1 Shannon$$

$$I('1') = \log_2 \frac{1}{0.5} = 1 Shannon$$

Representación tiempo-frecuencia. El espectro





Parámetros de la comunicación

• Atenuación A(dB)

$$A(dB) = 10\log\frac{P_E}{P_S}$$

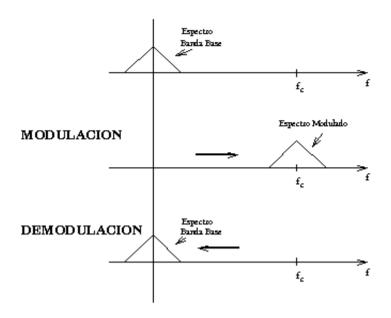
La atenuación es función de la frecuencia

Función de trasferencia del canal -> modifica la señal

Ancho de banda del canal -> atenuación menor del 50% en potencia (3dB)

- Distorsión = efecto por el cual el medio se comporta de forma no lineal
 - Amplitud -> se atenúa de distinta forma las distintas componentes
 - Retardo -> retardo distinto para las distintas componentes
- Perturbaciones = señales ajenas al sistema:
 - Ruido
 - Ruido térmico -> agitación de los electrones
 - Ruido de intermodulación -> no linealidad => aparición de armónicos que interfieren
 - Diafonía -> acoplamiento entre líneas que transportan señales
 - Ruido impulsivo (ráfagas)
 - · Interferencias

Modulación



SE UTILIZA UNA PORTADORA SENOIDAL (SENAL MODULADA):

$$\mathbf{a}_{c} = \mathbf{A}_{c} \operatorname{sen} \left(2\pi \mathbf{f}_{c} \mathbf{t} + \mathbf{\theta}_{c} \right)$$

MODULACION ANALOGICA: SENAL ANALOGICA COMO MODULADORA

MODULACION DIGITAL : SENAL DIGITAL COMO MODULADORA

 \mathbf{A}_{c} : modulacion en amplitud (am, ask)

 \mathbf{f}_c : MODULACION EN FRECUENCIA (FM, FSK)

 θ_c : modulacion en fase (pm, psk)



Adaptación de impedancias

• Potencia transmitida

$$P_L = |E|^2 \cdot \frac{R_L}{|Z_S + Z_L|^2}$$

Potencia máxima para adaptación de impedancias

• Reflexión de ondas -> coef. de reflexión de potencia

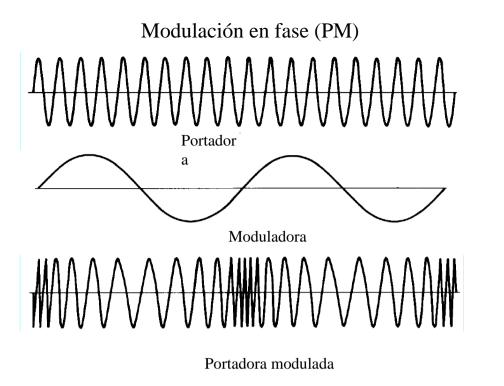
$$R_{p} = \frac{P_{incidente}}{P_{reflejada}} = \left[\frac{|Z_{L} - Z_{S}|}{|Z_{L} + Z_{S}|}\right]^{2}$$

Reflexión nula para adaptación de impedancias

Modulación

- Modulación = variación de la frecuencia de la señal para permitir su transmisión por el medio
 - Facilidad de radiación => longitud antena ~ λ
 - Reducción del ruido e interferencias
 - · Posibilidad de multiplexación
 - Superar limitaciones de los equipos -> funcionamiento óptimo a determinadas frecuencias (p.e. amplificadores)
- "Superposición" de dos señales
 - Moduladora (baja frecuencia) -> señal de información
 - Portadora (alta frecuencia) -> señal que se transmite (modificada)

Port.\Mod.		Digital
Analógica	Modulación analógica	Modulación Digital
	Codificación o modulación	
Digital	por impulsos	Codificación

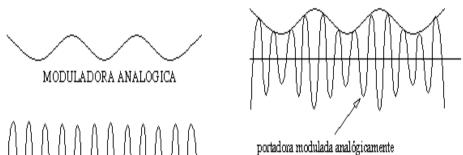


Portadora Moduladora AM FM

PM

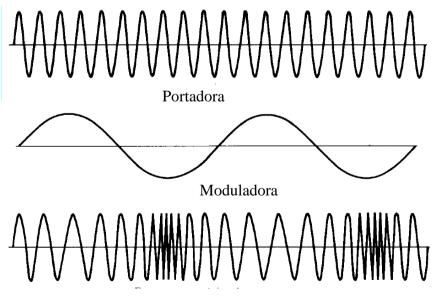
Modulación analógica





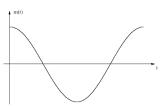
Modulación en frecuencia (FM)

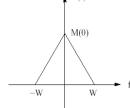
PORTADORA

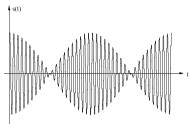


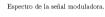
Portadora modulada

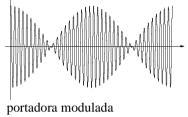
Modulación DBL

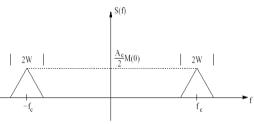












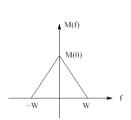
$$S_{DBL}(t) = p(t) \cdot m(t) = Ap\cos(2 \ pi \ f_{p} t) \cdot m(t)$$

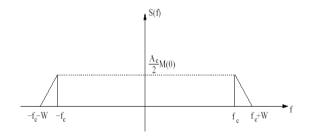
Espectro de la señal modulada DSB.

Rendimiento máximo = 50% B_T=2W

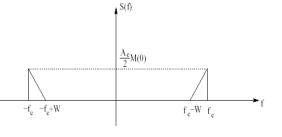
Receptores más complejos

Modulación BLU

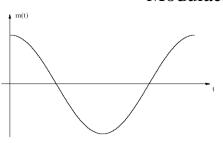


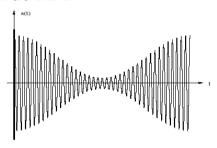


- Rendimiento máximo = 100
- $B_{T}=W$
- Circuitos muy complejos, con filtros muy difíciles dehacer.



Modulación de AM

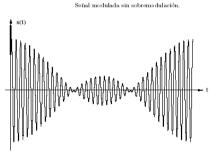




- moduladora $m(t) = A_m \cos(2\pi f_m t)$
- portadora sin modular $S_P(t) = Ap\cos(2\pi f_p t)$ • portadora modulada

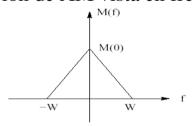
$$\begin{split} S_{AM}(t) &= Ap \left[1 + k_a \cdot m(t) \right] \cos \left(2\pi \, f_p t \right) \\ &|k_a \cdot m(t)| < 1 \quad \text{sin sobremodulación} \\ &|k_a \cdot m(t)| < 1 \quad \text{con sobremodulación} \end{split}$$

índice de modulación $u = k_a \cdot A_m$

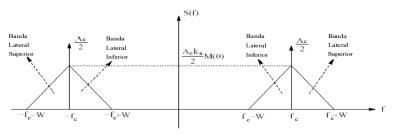


Señal modulada con sobremodulación

Modulación de AM vista en frecuencia



Espectro de la señal moduladora.

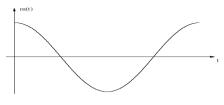


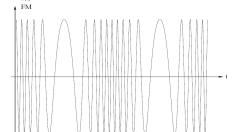
Espectro de la señal modulada.

$$B_T = 2W$$

Rendimiento máximo potencia = 17%

Modulación angular (FM/PM)





- $m(t) = A_m \cos(2\pi f_m t)$ moduladora
- portadora sin modular

$$S_{p}(t) = Ap\cos\left(2\pi f_{p} t + \theta_{p}\right)$$

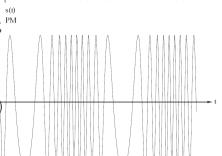
- $S_P(t) = Ap\cos(2\pi f_p t + \theta_p)$ La fase instantánea es $\theta_i(t) = 2\pi f_p t + \theta_p$
- La amplitud de la moduladora modifica la instantánea de la moduladora. modificando:
 - f_n -> modulación FM

$$S_{FM}(t) = Ap\cos(2\pi f_p t + 2\pi K_f \int m(t) dt)$$

• θ -> modulación PM

$$S_{PM}(t) = Ap\cos(2\pi f_p t + K_p m(t))$$

 $k_f y k_g = sensibilidad del modulador$



Modulación de FM vista en frecuencia

• Modulación en FM de un tono puro:

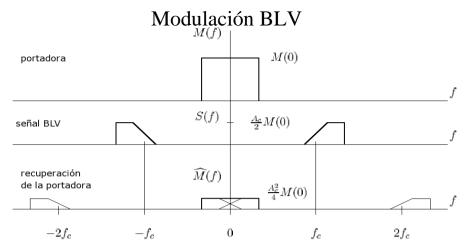
$$m(t) = A_m \cos(2\pi f_m t)$$

$$S_{FM}(t) = Ap\cos(2\pi f_p t + \beta sen(2\pi f_m t))$$

$$\beta = \frac{\Delta f}{f}$$
 es el índice de modulación

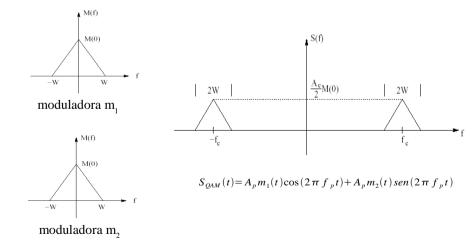
 $\Delta f = K_f A_m = \text{máxima desviación en frecuencia}$

- β pequeño (< 0,3) -> FM de banda estrecha
 - Baja calidad (válido para telefonía inalámbrica, radioafinionado..)
 - Poco ancho de banda (aprox 2W, como AM)
 - Espectro similar a AM pero BLI cambia fase 180°
- β grande -> FM de banda ancha
 - Alta calidad (radiodifución comercial)
 - From ancho de banda: $2 f_{m} (1+\beta)$



- A partir de DBL, por filtrado -> una banda y parte de la otra
- Rendimiento máximo cercano a 100%
- B_T cercano a W
- Circuitos más sencillos que en BLU -> filtro más sencillo
- La señal "que falta" en una banda se compensa con "la que sobra" en la otra. Aparece algo de distorsión

Modulación en cuadratura OAM



- Modulación de dos señales W
- Transmisión de las señales desfasadas 90°
- $B_T = 2W$

Ancho de Banda en FM

- Ancho de banda infinito
- Se considera ancho de banda según potencia (ancho de banda efectivo de transmisión)
- 98% de la potencia total.
- Regla de Carson:

$$B_T = 2(\Delta f + f_m) = 2 f_m(\beta + 1)$$

• Radiodifusión comercial

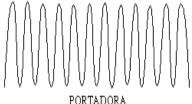
Desviación de frecuencia -> $\Delta f_m = 75 \text{Khz}$

Ancho de banda de la señal 15Khz -> $fm_{max} = 15Khz$

Ancho de banda (FM mono) $B_T = 2 (75 \text{Khz} + 15 \text{Khz}) = 180 \text{Khz}$

Modulación digital con portadora analógica

Modulación en amplitud (ASK)

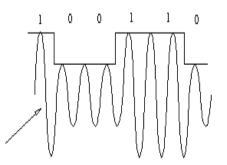


PORTADORA

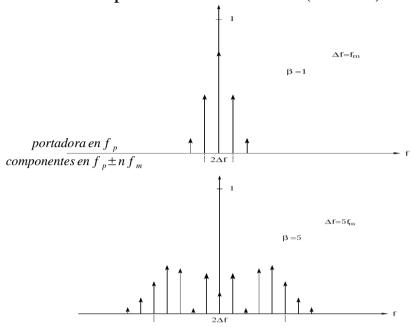


portadora modulada digitalmen

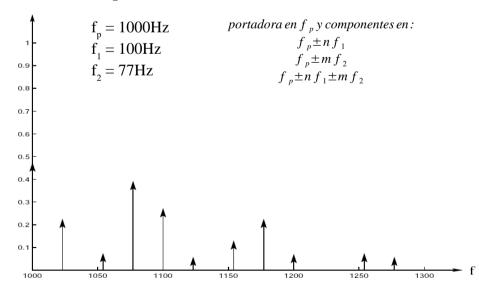




Espectro de la señal FM (un tono)

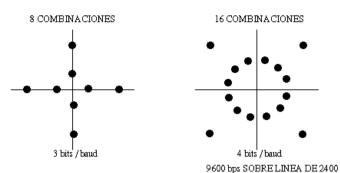


Espectro de la señal FM (dos tonos)



MODULACION HIBRIDA QAM

(QUADRATURE AMPLITUD MODULATION)



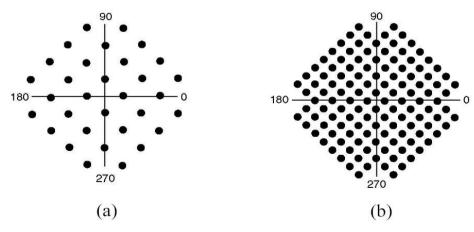
BAUD: NUMERO DE VECES QUE LA SEÑAL CAMBIA SU VALOR (VOLTAJE, FRECUENCIA, FASE)

POR SEGUNDO: 1

TASA BINARIA: $R = \frac{1}{T} \log_2 M \text{ bits/seg}$

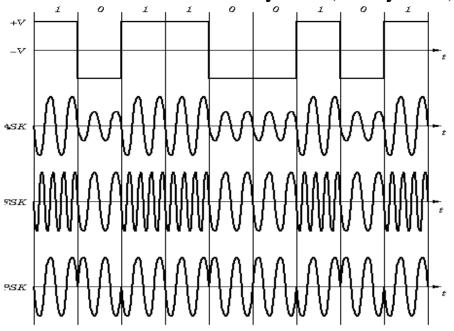
T: INTERVALO DE LA SEÑAL

M: NUMERO DE VALORES POSIBLES DE LA SEÑAL EN EL INTERVALO (EJEMPLO: AMPLITUD & FASE)

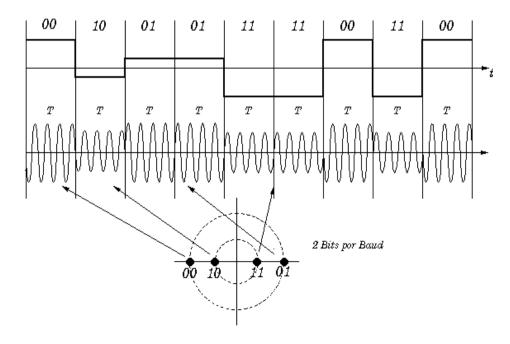


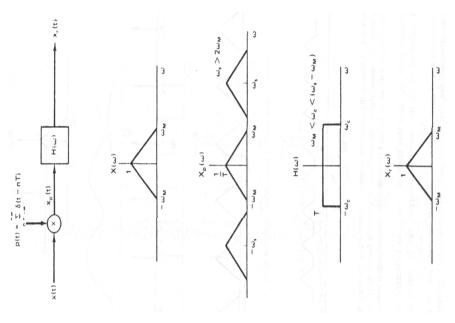
- (a) V.32 para 9600 bps
- (b) V32 bis para 14.400 bps

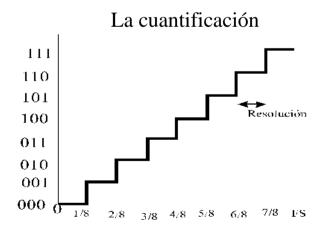
Modulación en frecuencia y fase (FSK y PSK)



MODULACIÓN HÍBRIDA FASE-AMPLITUD







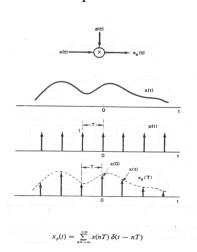
- Muestra -> cualquier amplitud
- N valores normalizados de aplitud => aproximación
 - Redondeo -> error = $\pm \frac{1}{2}\Delta$
 - Truncamiento -> error = Δ
- Codificación -> n bits, siendo $N=2^n$

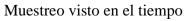
Codificación

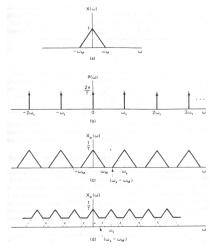
- Moduladora analógica => modulación por impulsos
 - Objetivo: Transmisión digital de señales analógicas
 - Proceso (conversión Analógico-Digital):
 - Muestreo -> discretización en amplitud => señal discreta en el tiempo.
 No hay pérdida de información
 - Cuantificación -> discretización en amplitud => señal digital. Pérdida de información
 - Codificación => formato de representación binaria
 - Tipos: PAM, PWM, PPM, delta, MIC....
- Moduladora digital => codificación
 - · Objetivos:
 - Reducir ancho de banda de la señal
 - > Eliminar componente continua
 - Sincronización
 - Detección de errores
 - Mejorar la tasa de error
 - Tipos: bifásica, multinivel, manchester, NRZ, 5B6B, HDB3, etc.

El muestreo

- Muestreo = discretizar en el tiempo señal analógica
- No se pierde información si fm $\geq 2W$

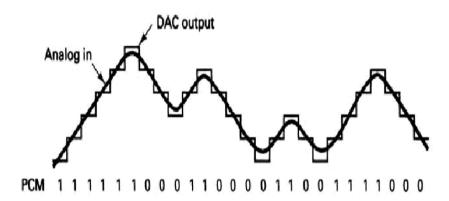




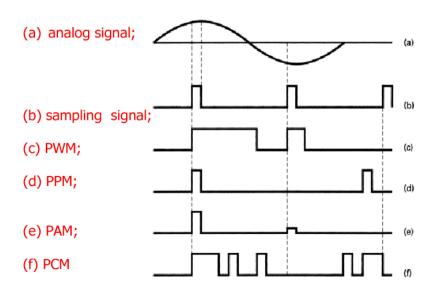


Muestreo visto en la frecuencia

Modulación delta (diferencial)



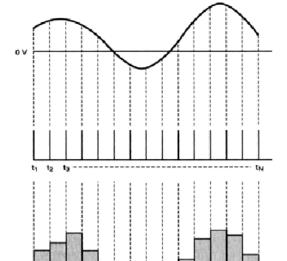
Modulaciones PWM y PPM



Modulación por amplitud de pulsos (PAM)

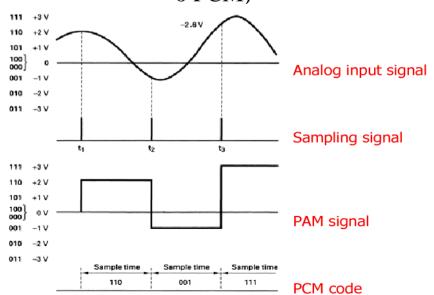
(a) input signal;

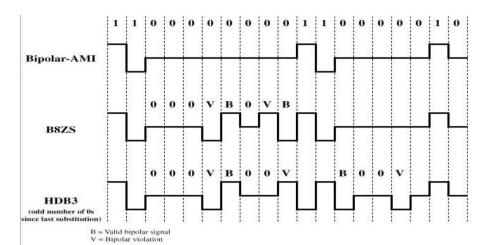
(b) Sampling signal



(c) PAM signal

Modulación por pulsos codificados (MIC o PCM)





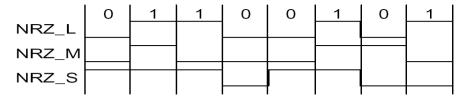
- AMI -> "0" = ausencia de señal. "1" = pulso positivo o negativo (alternados)
- B8ZS (EEUU)
 - no permite 8 "0" seguidos -> genera dos violaciones de AMI (invierte polaridad)
- HDB3 (UE y Japón)
 - No permite 4 "0" seguidos -> genera una violación de AMI

Codificación de la información

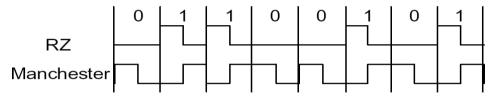
- Representación de un dígito binario ("0" o "1") -> bit
- Representación de un rango mayor de símbolos => código:
 - Símbolos mensaje = cada uno de los símbolos representados
 - Palabras del código = cada una de las combinaciones de bits que representa a un símbolo.
 - N mensajes => como **mínimo** código n bits $N=2^n$
 - ejemplo -> representación de los símbolos decimales (BCD)
- Fuentes de información
 - De memoria nula -> la probabilidad de cada símbolo depende sólo de ese símbolo
 - Con memoria -> la probabilidad de cada símbolo depende de los anteriores

00
1
' 1
0
1
0
1
0
1
0
1

Datos digitales – señales digitales



- NRZ L = bipolar "normal"
- NRZ_M -> "1" = transición al principio del intervalo
- NRZ_S -> "0" = transición al principio del intervalo



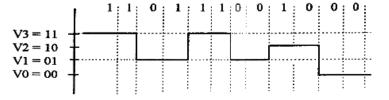
- RZ -> valor del bit en ½ periodo + retorno a cero en el otro medio
- Manchester -> flancos en el centro del bit: "1" = flanco subida, "0"=flanco bajada. Garantiza reloj. Duplica ancho de banda.

Datos digitales — señales digitales Bifase_M Bifase_S Manchester

- Bifase_M -> "1" = flanco de subida
- Bifase_S -> "0" = flanco de bajada

diferencial

• Manchester diferencial -> siempre flanco en medio. "1" sin flanco al principio, "0" flanco al principio.



• Multivalente -> N niveles. Codificación n bits por transición.

- Códigos m sobre n
 - · Son códigos de m bits
 - · Sólo son válidas las combinaciones que tienen n bits a 1
 - Distancia de Hamming = 2
- Control de paridad
 - Se añade un bit de paridad
 - Distancia de Hamming = 2
 - Paridad horizontal = para cada dato transmitido
 - Paridad vertical = para todos los bits de una secuancia de datos (columnas)
 - Paridad cruzada = combinación de las dos -> distancia de Hamming
 4
- Códigos cíclicos (CRC)
 - · características
 - Detectan ráfagas de errores
 - > Tratamiento de las series de bits como polinomios
 - Utilizan un polinomio generador para la comprobación de errores

Proceso

- Generación
 - Se añaden al dato a transmitir tantos ceros a la derecha como el orden del polinomio generador
 - > Se divide el polinomio resultante por el polinomio generador y se obtiene el resto
 - > El resto se suma al dato a transmitir expandido con los ceros
- · Comprobación
 - El receptor divide el dato que le llega por el polinomio generador.
 - > Si el resto es 0 no hay error
 - > Si el resto no es 0 hay errores
- Polinomios cíclicos más usados
 - CRC-12 = $x^{12} + x^{11} + x^3 + x^2 + x + 1$
 - CRC-16 = $x^{16} + x^{15} + x^2 + 1$
 - CRC-CCITT = $x^{16} + x^{12} + x^5 + 1$
 - · Características de los CRC16
 - > Detecta 100% errores simples, y dobles
 - Detecta 100% errores en un número impar de bits
 - Detecta 100% de los paquetes con errores de longitud menor que 18 y 99'998% de los mayores

- Códigos históricos:
 - Morse (telégrafo)
 - Baudot (teletipo) -> 5 bits + bit inicio + bit paada
- · Códigos modernos
 - EBCDIC (8 bits) -> entornos IBM
 - ASCII (7 bits) -> normalizado ANSI e ISO

Dec Hx Oct Char	Dec	Нх	Oct	Html	Chr	Dec	Нх	Oct	Html	Chr	Dec	Нх	Oct	Html Ch	nr_
0 0 000 NUL (null)	32	20	040	4#32;	Space	64	40	100	4#64;	0	96	60	140	6#96;	*
1 1 001 SOH (start of heading)				4#33;		65	41	101	4#65;	A	97	61	141	6#97;	a
2 2 002 STX (start of text)				¢#34;		66	42	102	4#66;	В	98	62	142	6#98;	b
3 3 003 ETX (end of text)				«#35;		67			6#67;					«#99;	
4 4 004 EOT (end of transmission)	36	24	044	4#36;	ş	68	44	104	4#68;					6#100;	
5 5 005 ENQ (enquiry)				a#37;		69			a#69;					a#101;	
6 6 006 ACK (acknowledge)				4#38;					a#70;					6#102;	
7 7 007 BEL (bell)				4#39;					a#71;					4#103;	
8 8 010 BS (backspace)				6#40;		72			6#72;					6#104;	
9 9 011 TAB (horizontal tab)				6#41;		73			6#73;					6#105;	
10 A 012 LF (NL line feed, new line)				¢#42;		74			6#74;					%#106;	
11 B 013 VT (vertical tab)				%#43 ;		75			6#75;					<pre>%#107;</pre>	
12 C 014 FF (NP form feed, new page)				«#44;		76			6#76;					%#108;	
13 D 015 CR (carriage return)				a#45;		77			6#77;					6#109;	
14 E 016 SO (shift out)				a#46;		78			6#78;					a#110;	
15 F 017 SI (shift in)				6#47;		79			6#79;					6#111;	
16 10 020 DLE (data link escape)				4#48;					4#80;					6#112;	
17 11 021 DC1 (device control 1)				6#49;		81			4#81;					6#113;	
18 12 022 DC2 (device control 2)				a#50;		82			4#82;					6#114;	
19 13 023 DC3 (device control 3)				3					4#83;					6#115;	
20 14 024 DC4 (device control 4)				%#52 ;					4#8 4 ;					%#116;	
21 15 025 NAK (negative acknowledge)				%#53 ;		85			6#85;					6#117;	
22 16 026 SYN (synchronous idle)				%#54 ;					6#86;					6#118;	
23 17 027 ETB (end of trans. block)				a#55;		87			6#87;					6#119;	
24 18 030 CAN (cancel)				a#56;					€#88;					a#120;	
25 19 031 EM (end of medium)				4#57;		89			4#89;					6#121;	
26 1A 032 SUB (substitute)				4#58;		90			6#90;					6#122;	
27 1B 033 ESC (escape)				4#59;		91			6#91;					6#123;	
28 1C 034 FS (file separator)				4#60;		92			6#92;					6#124;	
29 1D 035 GS (group separator)	61			%#61;		93			6#93;					6#125;	
30 1E 036 RS (record separator)				«#62;					«#9 4 ;					%#126;	
31 1F 037 US (unit separator)	63	3F	077	%#63 ;	2	95	5F	137	6#95;	_	127	7F	177	6#127;	DEI
										S	ource	: wv	w.a	sciitable.	com

Códigos detectores y correctores de error

- Redundancia de un código
 - Redundancia = diferencia entre la información máxima que puede generar una fuente y la que realmente genera
 - · Redundancia de un código -> uso de más bits de los "necesarios"
 - bits de código (cod. binario) > bits de información (Shannon)
 - · Distancia de hamming
 - D. H. entre dos combinaciones binarias = nº de bits que hay que cambiar para pasar de una a otra.
 - D. H. de un código = D.H. mínima entre combinaciones
 - > D.H. > 1 => redundancia
- Códigos detectores y correctores de error
 - Un error de n bits es detectable por un código con distancia n
 - Y corregible por un código de distancia 2n + 1

Cifrado de datos Clave Clave SISTEMA DE CIFRADO Intruso CIGRADO CIGRA

Esquema de transmisión segura de un mensaje

- Claves iguales -> Algoritmos simétricos (DES, IDEA, AES)
- Claves diferentes -> Algoritmos asimétricos (RSA, D-H, PKCS)
- Data Encryption Standard (DES)
 - Estándar americano de 1977
 - clave de 56 bits sobre bloques de datos de 64 bits-> con la tecnología de la época se tardaban 2200 años en romper la clave, hoy 3 días.
- International Data Encryption Algorithm (IDEA)
 - Tuvo su aparición en 1992.
 - Considerado por muchos el mejor y más seguro algoritmo simétrico disponible en la actualidad.
 - Trabaja con bloques de 64 bits de longitud, igual que el DES, pero emplea una clave de 128 bits.
 - Se usa el mismo algoritmo tanto para cifrar como para descifrar.
 - Advanced Encryption Standard (AES)
 - Publicado el 2 de Octubre de 2000.
 - Se intuye que substituirá al actual D.E.S.
 - El tamaño de clave debe ser de, al menos, 128, 192 y 256 bits (debe admitir los tres), y el tamaño de bloque de cifrado debe ser de 128 bits.
 - Los productos que incorporen AES podrán ser exportados fuera de EE.UU.
 - Algoritmos asimétricos
 - · Cada usuario tiene un par de claves:
 - Clave privada -> debe ser secreta
 - Clave pública -> puede difundirse a todo el mundo.
 - Sirve para que:
 - Otros usuarios le envien documentación cifrada
 - > El propietario de la clave envíe documentación "firmada"

Compresión de datos

- Dos tipos de técnicas:
 - Sin pérdidas -> información almacenada = original
 - Con pérdidas -> información comprimida ≠ original
- Compresión sin pérdidas
 - Basada en eliminar la redundancia => 1bit = 1 Shannon
 - Códigos
 - Símbolos no equiprobables (p.e. letras).
 - Dependen de los anteriores.
 - Agrupaciones en bloques -> también dependen unas de otras
 - Ejemplo: "ME LLEVO EL PARAGUAS PORQUE ESTA LLOVIENDO"
 - · Tipos:
 - Compresores estadísticos -> basados en la probabilidad de un símbolo: codificación con nº de bits menor según probabilidad
 - > Compresores basados en diccionario -> estudian secuencias repetidas.

- Compresión con pérdidas
 - En sistemas donde se pueden tolerar diferencias (p.e. audio)
 - · Basadas en:
 - Medidas de la percepción -> puede no notarse diferencia
 - Filtrado -> selección del espectro donde está la mayor parte de la potencia.
 - Redundancia temporal -> "lentitud" de variación en la imagen/señal
 - Uso de compresión sin pérdidas
- Ejemplos (algoritmos):
 - · Sin pérdidas
 - Estadísticos
 - Shannon-Fano (no óptimo): Se usa en ZIP
 - Huffman (óptimo): Se usa en LZH, BZIP2
 - Basados en diccionario
 - Familia LZ78 (Lempel-Ziv 78): LZW, LZC (compress), GIF, V42bis
 - ✓ Familia LZ77 (Lempel-Ziv 77): ZIP, LZH
 - Con pérdidas: MPEG (audio), JPEG (imagen), MPEG-1, MPEG-2, MPEG-4 (video)

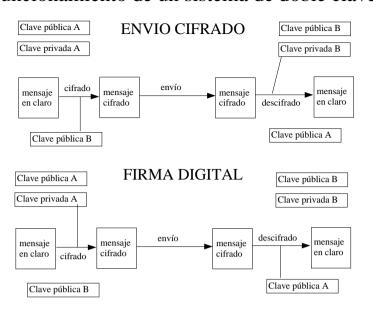
Sistemas de doble clave

- Diffie-Hellman
 - Algoritmo histórico (1976)
 - Precursor de RSA
 - > Es vulnerable en algunos supuestos
- PKCS (Publick-key Cryptografy Standards)
 - 15 estándads basados en RSA.
- · Funciones de hash
 - Son funciones unidereccionales de resumen -> generan una cadena de resumen de un documento ("no puede haber" dos cadenas de resumen iguales)
 - MD5 (128 bits), SHA-1(160 bits), RIPEMD(160 bits), etc.
- · Protocolos de seguridad
 - Utilizan funciones de hash y sistemas de doble clave para trasnferir información de forma segura
 - PGP, SSL, SET, IPSEC, etc.



- Objetivos -> compartir el medio
 - Un solo cable frente a muchos cables
 - Posibilidad de trasnmisión de varias señales donde de otro forma no se podría (p.e. por el aire)
 - Aprovechamiento del ancho de banda
- Tipos
 - Multiplexación por división en frecuencias (FDM).
 - Multiplexación por division en tiempo (TDM síncrona).
 - Multiplexación estadística por división en el tiempo (TDM estadística, asíncrona o inteligente).

Funcionamiento de un sistema de doble clave



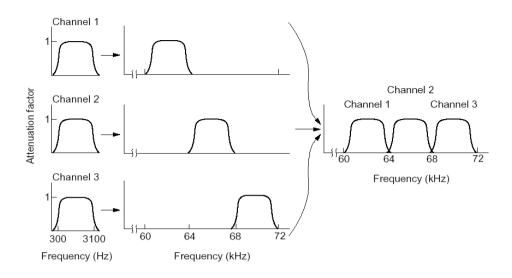
Sistemas de doble clave

• Propiedades

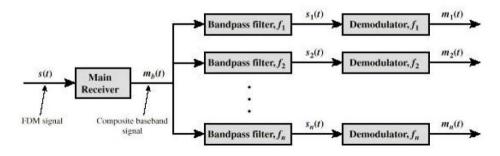
- Algoritmos asimétricos
- Válidos para encriptar y firmar
- Tiempos de cálculo muy altos => sólo se firma un extracto.
- · Necesidad de autoridades certificadoras para las firmas:
 - Fábrica Nacional de Moneda y Timbre
 - > Agencia de Certificación Electrónica
 - Verisign
 - >

Algoritmos de cifrado

- RSA
 - Basado en la utilización de un número producto de dos números primos grandes => producto=clave públlica, factorización=clave privada.
 - Claves de tamaño variable, típicos 512 o 1024bits. Bloques variables, menores que la clave
 - Muy seguro. Se usa en ssh

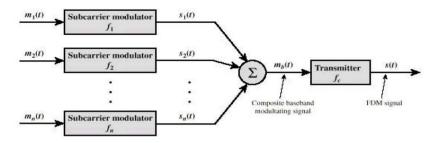


Recuperación de la señal

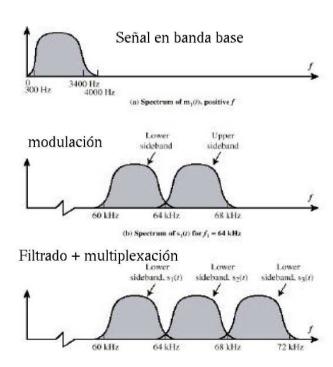


- Filto P.Banda-> elimina todo menos un canal
- Demodulador -> desplaza a frecuencia baja => banda de base
- Problemas
 - Diafonía si los espectros de señales adyacentes se solapan demasiado.
 - Intermodulación en enlaces largos. Los amplificadores de un canal podrían generar frecuencias en otro canal.

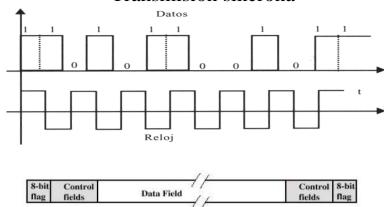
Modulación por división en frecuencia (MDF)



- Modulación -> desplazamiento de la señal a frecuencias altas
- Multiplexación -> suma de varias señales moduladas a frecuencias distintas
- Señales limitadas en banda => no hay solapamiento
- Válido para trasnmisión analógica y digital
- Ancho de banda total = suman anchos de banda



Transmisión síncrona

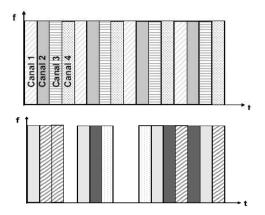


- Reloj
 - Por linea aparte
 - Incluido en la codificación (p.e. manchester)
- Menor sobrecarga de bits de control que en t. asíncrona.

Transmisión serie/paralelo

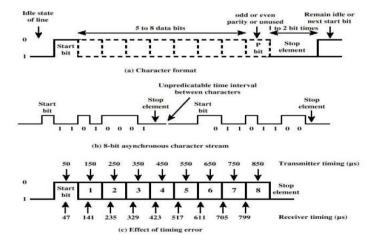
- Transmisión serie
 - · Bit a bit
 - · Menos hilos
 - Mayor complejidad: necesidad de una protocolo
 - · Transmisión a larga distancia
- Transmisión paralelo
 - Varios bits a la vez
 - · Mayor nmero de hilos
 - · Más simple, sin protocolo o protocolo más sencillo
 - Transmisión a corta distancia

Multiplexación por división en el tiempo (MDT)



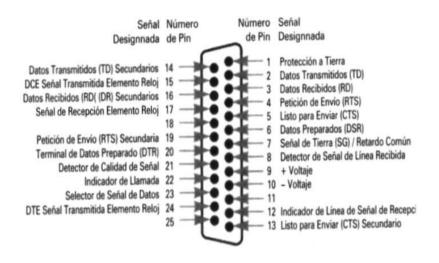
- Asignación de intervalos de canal (slots) a los distintos canales.
- MDT síncrona -> asignación fija de intervalos de canal => desperdicio de ancho de banda
- MDT asíncrona -> asignación variable según las necesidades => hay que identificar canales

Transmisión asíncrona



- Relojes distintos
- Errores de sincronización -> cadenas cortas.

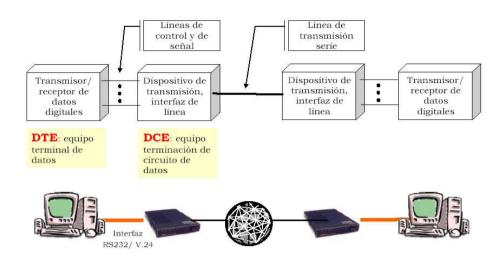
Interfaz RS-232



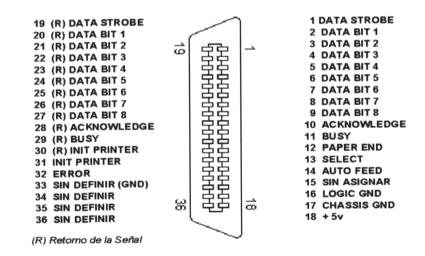
Señales RS-232 en un conector PC de 9 pines

PIN	SEÑAL	NOMBRE	FUNCIÓN
1	DCD	Data Carrier Detect	Detección de portadora
2	RD	Received Data	Entrada de datos en el DTE
3	TD	Transmitted Data	Salida de datos del DTE
4	DTR	Data Terminal Ready	DTE preparado y listo. Pone en funcionamiento al módem
5	GND	Masa	Masa del circuito
6	DSR	Data Set Ready	ETCD está listo para comunicar con DTE
7	RTS	Request To Send	DTE desea cambiar a modo de transmisión
8	CTS	Clear To Send	ETCD está listo para transmitir
9	RI	Ring Indicator	Aviso de llamada detectada

Interfaces para las comunicaciones de datos



Interfaz Centronics



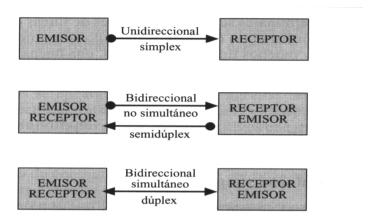
Clasificación de los protocolos

- Según las unidades de datos con las que trabajan
 - Protocolos orientados a carácter -> década de los 60
 - Protocolos orientados a bit -> modernos
- Según su forma de sincronización -> síncronos / asíncronos
- Según el control sobre el medio
 - · Balanceados o simétricos:
 - los dos extremos trabajan igual.
 - Cada uno puede tomar la iniciativa de la comunicación
 - No balanceados a asimétricos
 - Una estación primaria (maestra) y las demás secundarias (esclavas)
 - La estación primaria emite y/o da turnos de palabra para emitir
 - La estación secundaria recibe o espera su turno para emitir
 - Híbridos

- Según utilicen o no sondeo
 - Protocolos de sondeo-selección
 - Sondeo = la estación primaria pide información a la secundaria
 - Selección = la estació primaria envía información a la estación secundaria
 - El proceso se controla con señales:
 - Sondeo = petición de información
 - Selección = aviso de envio de información
 - ACK = validación
 - NAK = no validación
 - ✓ EOT = fín de transmisión
 - Protocolos sin sondeo: no realizan sondeo
 - Control de flujo hardware: RTS/CTS
 - Control de flujo software: XON/XOFF

-

Modos de diálogo



Protocolos de comunicación

- Protocolo = conjunto de normas que hacen posible la comunicación entre dos o más nodos.
- Funciones más importantes de un protocolo:
 - Establecimiento y fin de la comunicación
 - Sincronización de la comunicación -> a nivel de bit, de palabra y de trama.
 - · Direccionamiento -> identificación de los nodos
 - Control de flujo y de congestión -> permitir a la rede compartir sus recursos entre varios nodos dando servicio a todos.
 - Control de errores -> códigos y sistemas para la detección y recuperación de errores.
 - Estrategias de encaminamiento -> utilización de los recursos de la red de forma óptima, caminos alternativos, etc.
- Arquitectura de protocolos
 - · Procesos independientes
 - Implementación por software o hardware
 - · Estructura en capas.

Desperdicio de tiempo de canal en protocolos de parada y espera



Protocolos con ventana deslizante



• Según utilicen o no prioridades

- · Sistemas sin prioridad
 - MUX-MDT (Multiplex por división en el tiempo)
 - El canal se divide en intervalos de tiempo
 - Se asigna un intervalo a cada estación
 - CSMA/CD (acceso múltiple por detección de portadora y detección de colisiones)
 - Todas las estaciones pueden utilizar el canal cuando está libre
 - Una estación escucha a ver sie l canal está libre, y si está libre transmite
 - Si dos estaciones empiezan a emitir a la vez se produce una colisión.
 Cada estación corta el envío y espera un tiempo aleatorio antes de empezar a enviar de nuevo
 - El rendimiento se degrada en sistemas con mucho tráfico por el aumento de las colisiones
 - Paso de testigo
 - Se ransmite por la red un testigo
 - Sólo la estación que tiene el testigo puede transmitir

· Sistemas con prioridad

- CSMA/CD con prioridad
 - El tiempo de espera después de una colisión no es aleatorio sino que se fija para cada estación, menor cuanto mayor sea la prioridad de la estación
- Paso de testigo con prioridad
 - El paso del testigo no se hace por turnos, sino que se puede reservar por las estaciones según su prioridad

• Protocolos de ventana deslizante

- En protocolos normales (parada y espera) el canal permanece sin utilizar mientras se espera la validación del receptor
- Los protocolos de ventana deslizante permiten enviar varias tramas sin esperar validación y validarlas luego todas a la vez
- Llevan un contador de tramas transmitidas

- Inicio de la transmisión -> receptor envía ACK indicando que está preparado para recibir
- Transmisión:
 - · El emisor envía un dato
 - Si el receptor lo recibe bien envía ACK
 - Si hay error de secuencia en vía CAN -> corta la transmisión
 - Si hay otro error envía NACK -> el emisor reenvía la trama
- Fín de la transmisión -> el emisor envía EOT

Protocolo kermit

- Protocolo para transferencia de archivos entre ordenadores (no PCs) a través del módem
- Protocolo de parada y espera, serie, asíncrono
- Tramas de longitud variable:

Mark Long	no	Tipo	DATOS	Check
-----------	----	------	-------	-------

- mark (1 byte) = cabecera (secuencia irrepetible)
- ► long (1 byte) = longitud de la trama
- → no (1byte)= número de secuencia de la trama
- ► tipo = tipo de trama
- DATOS (longitud variable)
- ► Check (1,2,3 byte) = puede ser check o CRC

- Clasificación según el nivel (OSI):
 - Protocolos de nivel físico (1)
 - Protocolos de nivel de enlace (2)
 - Protocolos de nivel de red (3)
 - Protocolos de nivel de transporte (4)
 - Protocolos de nivel de sesión (5)
 - Protocolos de nivel de presentación (6)
 - Protocolos de nivel de aplicación (7)

Protocolo XMODEM

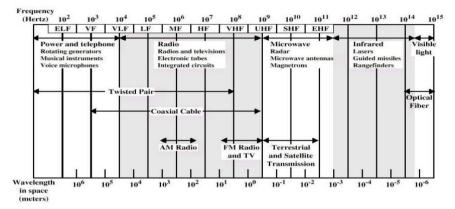
- Protocolo para transferencia de archivos entre PC's a través del módem
- Protocolo de parada y espera, serie, asíncrono
- Tramas de longitud fija:

SOH	No	C1	DATOS	Checksum	
,		no			

- SOH = cabecera (carácter 1 ASCII)
- > no (1byte)= número de secuencia del paquete
- C1 no (1byte)= nº secuencia en complemento a 1
- > DATOS (128 bytes)
- Checsum (1 byte) = suma de todos los bytes de datos

Medios de transmisión

- Tipos de medios:
 - Guiados -> par trenzado, cable coaxial y fibra óptica
 - No guiados -> atmósfera o espacio exterior (infrarrojos, radioenlaces, satelite, radio)
- Espectro electromagnético y uso de los distintos medios



Par trenzado

- Características
 - Inicialmente pensado para telefonía: común y económico.



- Dos conductores aislados y trenzados.
 - > Van trenzados para evitar que hagan de antenas.
 - Poca protección frente a interferencias.
 - → Resistencia → Diámetro → Ancho de banda.
 - > Blindaje.
 - Normalización: American Wire Gauge.

Calibre (AWG)	19	22	24	26	28
Diámetro (mm)	0.912	0.644	0.511	0.405	0.320

- Permite la transferencia de archivos entre diferentes sistemas
- Sólo presupone que los sistemas son capaces de enviar caracteres imprimibles (20h-7Fh ASCII)
- Lós "códigos de control" son tramas en vez de caracteres
- Tramas de longitud variable
- El protocolo incluye el nombre del fichero
- Permite negociar parámetros de la comunicación
- Permite versiones de ventana deslizante (nº de secuencia en tramas ACK y NACK)
- Permite transferir múltiples ficheros

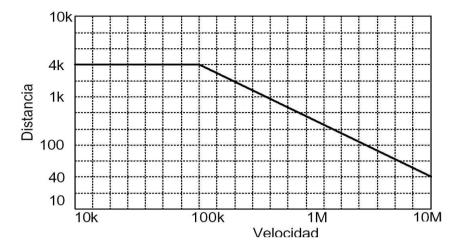
Protocolo HDLC

- Protocolo orientado a bit, sínrono, punto a punto o multipunto, de ventana deslizante.
- Estandar ISO.
- Permite explotación duplex del enlace.
- Permite la transmisión de cualquier tipo de datos.
- Permite enlaces equilibrados y no equilibrados.
- Trama:

•						
•	Band	Dir	Cntrl	DATOS	FCS	Band

- Bandera = 011111110
- Dirección (8bits) = identifica estación (multipunto)
- Control (8bits) = tipo de trama, etc
- DATOS = cualquier número de bits
- FCS (16 bits) = control de errores

Distancia máxima -> inversamente proporcional a la velocidad.



Cable coaxial

- Dos conductores concéntricos.
- Señales TV, redes locales (Ethernet).
- Características
 - Menor atenuación -> repetidores cada Km o hasta decenas de Km, según frecuencia
 - Mejor respuesta en frecuencia.
 - Inmunidad al ruido.
 - Mayor ancho de banda que cable de pares
 - Más caro y pesado.
- Denominación: RG xx X/U (norma MIL C-17 E)



- Composición
 - Dos o cua
 - Cables multipares -> de 6 a 2200 pares.
- Tipos
 - No apantallados (UTP)
 - Apantallados (STP)



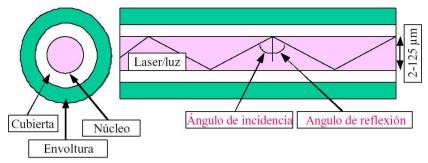




Apantallado STP.

Diámetro	0.40	0.50	0.65	0.80	0.90	
Ohms/Km	143	91.4	54.5	35.7	28.2	

- Cables UTP
 - Categoría 1: Telefonía, transporte de voz (< 1Mbps)
 - Categoría 2: Datos hasta 4 Mbps. Token Ring a 4 Mbps.
 - · Categoría 3: Datos hasta 10 Mbps. Ethernet 10base-T. 3-4 vueltas/pie.
 - Categoría 4: Token-Ring, Token-bus y 10base-T, 20MHz.
 - Categoría 5: Datos hasta 100 Mbps (Fast-Ethernet).
 - Redes 100baseT y 10baseT.
 - Hasta 100MHz
 - 3-4 vueltas/pulgada.



- Angulo de incidencia menor que un cierto ángulo => reflexión
- Según la anchura del núcleo
 - Fibras multimodo (anchura del nucleo mucho mayor que la longitud de onda de la portadora) -> varios modos de propagación
 - Fibras monomodo (anchura del nucleo cercana a la longitud de onda de la portadora)-> un solo modo de propagación



Dispersión en la fibra



- Tipos de dispersión
 - Dispersión modal -> la luz viaja por distintos caminos (distintas longitudes) => depende de la fibra
 - Dispersión espectral -> las distintas longitudes de onda de la luz sufren distintos retardos => depende de la fuente de luz.
- Tipos de fuentes de luz
 - LED -> luz poco coherente => uso en fibras multimodo en la primera ventana
 - ILD (Injection Laser Diode) -> luz coherente => uso en fibras monomodo en la segunda y tercera ventanas.
- Detectores => fotodiodos polarizados en inverso

- Coaxial fino: RG 58 C/U
 Impedancia: Z=50ohm.
 - Capacidad C=101 pF/m
 - Veloc. Propagación = 66% (5ns/m)
 - Tensión máxima U=1.9 KV

Atenuación (a 20°C)

MHz	10	50	100	200	400	1000
dB/100m	4.9	12	17	26	38	65

Coaxial tipo	Capacidad (pF/m)	Velocidad propag.(%)	Vmáx (KV)	ATENUACIÓN (dB/100m) a Mhz.					
				10	50	100	200	400	1000
RG 174A/U		66	1'5	12'8	23	29'2	39'4	61	98'4
RG 122/U	101	66	1'9	5'9	14'2	23	36'1	56	95'2
RG 58 C/U	101	66	1'9	4'9	12	17	26	38	65
RFA 223/U	101	66	1'9	4'3	10	14	30	29	45
RG 223/U	101	66	1'9	3'9	9'5	15'8	23	33	54'2
RG 213 /U	101	66	5	2	4'9	7	10'5	15'5	26
RG 9 B/U	101	66	5	2'2	5'4	7'6	11'5	17'5	30
RG 21 4/U	101	66	5	2'2	5'4	7'6	10'9	17	28'9
RG 21 8/U	101	66	11	0'75	1'8	3	4'6	7	12
RG 177 /U	101	66	11	0'78	1'8	3'1	4'6	7'9	14'5

Fibra óptica

- Formado por una o varias hebras de cristal o plástico.
- Transmisión por luz infrarroja
 - Ventana de 850nm -> distancias cortas y medias
 - Ventana de 1300nm -> distancias largas, menor atenuación
 - Ventana de 1550 nm -> distancias largas, menor atenuación
- Reflexión de la luz
- Propiedades.
 - Gran ancho de banda (hasta 2Gbps)
 - Baja atenuación.
 - Inmunidad ruido electromagnético.
 - Baja potencia.
 - Poco peso y tamaño.
 - Transmisión al larga distancia (decenas de Km)
 - Necesidad de conversiones electricidad/luz





Transmisión por radio

- Bandas de frecuencia VLF-UHF (aprox 50Khz 3Ghz)
- Transmisión omnidireccional
- Antenas monopolares o dipolares ½λ ¼λ
- Transmisión
 - · Bajas frecuencias
 - > Ondas terrestres -> poca atenuación por obstáculos (larga distancia)
 - Poco ancho de banda
 - · Altas frecuencias
 - > Ondas espaciales (propagación en línea recta) -> gran atenuación
 - Mucho mayor ancho de banda
- Usos:
 - Radiodifusión comercial (AM, FM..)
 - Televisión
 - Telefonía móvil
 - Radiocomunicación (Banda Ciudadana, 2metros,...)
 - Varios (telecontrol, telemando, telemedida, servicio móvil marítimo, radiobalizas, RLAN/WiFi, etc.)



- Enlaces via radio -> microondas (1-40Ghz, λ=30cm-1mm)
- Propagación en línea recta hasta 30-50Km (punto a punto)
- Mucha atenuación por obstáculos => visión directa
- Antenas de tamaño varias veces λ
- Haz muy direccional: entre 1° y 5° -> parabólicas
- No son necesarios permisos para "utilizar el aire"
- Problemas con la difracción en el aire y el agua.
- Muy gran ancho de banda (mayor a mayor frecuencia)

Fuentes de luz

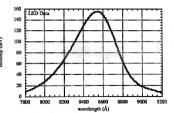
• LED

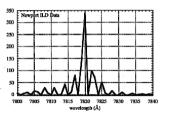
- Luz poco coherente => distintas velocidades de propagación.
- Baja potencia => menor alcance
- · Bajo coste

• ILD

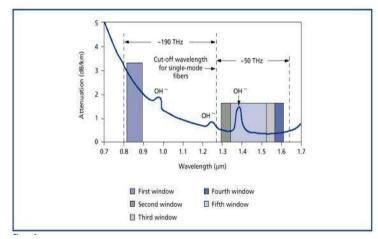
- Luz mucho más coherente => menor dispersión espectral
- Alta potencia => más alcance
- Mayor coste

Características	LED	Laser
Ancho espectral	20-60 nm	0.5-6 nm
Corriente	50 mA	150 mA
Potencia de salida	5 mW	100 mW
Velocidad	100 MHz	2 GHz
Tiempo de vida	10,000 hrs.	50,000 hrs.
Costo	\$1.00- \$1500	\$100 - \$10000





Pérdidas en la fibra



- Pérdidas -> dependen de la frecuencia de la portadora
- Segunda y tercera ventana -> menos pérdidas => transmisión a larga distancia.

• Tipos

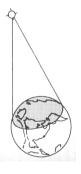
- Satélite pasivo
 - Refleja la señal de radio procedente de la tierra
 - > Señal ascendente y descendente de la misma frecuencia
- · Satélite activo
 - Recibe la señal, la amplifica y la envía
 - > Frecuencias ascendente y descendente distintas.

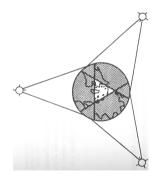
Frecuencias

- 30Mhz 40Ghz
- Distintas bandas para distintas aplicaciones

Usos

- Transmisión a larga distancia
- GPS
- · Telefonía por satélite
- Aplicaciones espaciales
- Usos militares





Satélites geoestacionarios

- Satélite mantiene altura si peso = fuerza centrífuga => velocidad
- A 36.000Km de altura velocidad = 1 vuelta cada 24h => igual que la tierra => posición "fija"
- Un satélite geoestacionario cubre casi la mitad de la tierra.

Antenas usadas en los radioenlaces



Pantalla para reducir lóbulos laterales



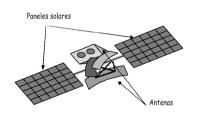


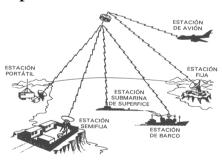






Transmisión por satélite





Características

- Eluden barreras naturales
- Alcance todo el planeta (sin necesidad de otras infraestructuras)
- Retardos de propagación (señal viaja 72.000km)
- · Atenuación por lluvia, nieve, etc.
- Interferencias de radio, microoondas, etc.
- Costes de lanzamiento muy altos, pero rentable para trasnsmisiones a muy larga distancia
- · Gran ancho de banda